



ПРАВИТЕЛЬСТВО РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
(СПбГУ)

ПРИКАЗ

25.04.2025

№ 510871

О внесении изменений в приказ от 28.12.2024 № 17739/1
«Об утверждении перечня тем выпускных
квалификационных работ и научных руководителей
обучающихся выпускного курса по основной
образовательной программе (шифр ВМ.5891.*)
«Математическая робототехника и искусственный
интеллект»

Во исполнение приказа заместителя первого проректора по стратегическому развитию и партнерству – начальника Управления образовательных программ от 27.09.2024 № 13040/1 «О формировании электронного реестра, выборе и утверждении тем выпускных квалификационных работ обучающихся СПбГУ в 2024-2025 учебном году», на основании пункта 5¹.1.5 приказа ректора от 08.08.2008 № 1093/1 «О распределении полномочий между должностными лицами Санкт-Петербургского государственного университета» (с изменениями и дополнениями)

ПРИКАЗЫВАЮ:

1. Приложение к приказу заместителя первого проректора по стратегическому развитию и партнерству – начальника Управления образовательных программ от 28.12.2024 № 17739/1 «Об утверждении перечня тем выпускных квалификационных работ и научных руководителей обучающихся выпускного курса по основной образовательной программе магистратуры (шифр ВМ.5891.*) «Математическая робототехника и искусственный интеллект» по направлению подготовки 01.04.02 «Прикладная математика и информатика» изложить в редакции Приложения к настоящему приказу.

2. И. о. начальника Управления маркетинга и медиакоммуникаций Перевизинцовой А. А. обеспечить размещение настоящего приказа на сайте СПбГУ в разделе «Приказы об утверждении тем выпускных квалификационных работ, научных руководителей обучающихся по основным образовательным программам выпускного курса 2025 года» не позднее трех рабочих дней с даты издания настоящего приказа.

3. За разъяснением содержания настоящего приказа обращаться посредством сервиса «Виртуальная приемная» на сайте СПбГУ заместителю первого проректора по стратегическому развитию и партнерству – начальнику Управления образовательных программ.

4. Предложения по изменению и/или дополнению настоящего приказа направлять на адрес электронной почты org@spbu.ru.

5. Контроль за исполнением настоящего приказа оставляю за собой.

Основание: протоколы заседаний Учебно-методических комиссий по УГСН 01.00.00 Математика и механика от 28.02.2025 № 05/2.1/01-03-4, от 31.03.2025 № 05/2.1/01-03-6.

Заместитель первого проректора
по стратегическому развитию и партнерству –
начальник Управления образовательных программ



Б. Т. Гатаева

Приложение
УТВЕРЖДЕН

приказом от 25.04.2025 № 5408/1

Перечень тем выпускных квалификационных работ, согласованных с организациями-работодателями, научных руководителей и рецензентов обучающихся выпускного курса по основной образовательной программе магистратуры (шифр ВМ.5891.*) «Математическая робототехника и искусственный интеллект» по направлению подготовки 01.04.02 «Прикладная математика и информатика»

№	ФИО обучающегося	Тема выпускной квалификационной работы	ФИО научного руководителя выпускной квалификационной работы, должность	ФИО рецензента, должность, организация	Наименование организации-работодателя, согласовавшей тему выпускной квалификационной работы, с указанием регистрационных данных (вх. СПбГУ)
1	2	3	4	5	6
1	Акинфиев Иван Андреевич	Поисковые алгоритмы стохастической оптимизации	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
2	Афанасьев Александр Иванович	Реализация нейросетевого решения для задачи распознавания болезней растений	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах,	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	
3	Вавренюк Владислав Владимирович	Нечеткий регулятор в задаче удержания солнечного паруса роторного типа	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Курочкин Владислав Юрьевич, старший научный сотрудник, Общество с ограниченной ответственностью «Научно-исследовательский институт природных газов и газовых технологий-ГАЗПРОМ ВНИИГАЗ»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
4	Гнусевич Иоанникий Федорович	Исследование задачи управляемого движения космического робота манипулятора в среде с препятствиями	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Курочкин Владислав Юрьевич, старший научный сотрудник, Общество с ограниченной ответственностью «Научно-исследовательский институт природных газов и газовых технологий-ГАЗПРОМ ВНИИГАЗ»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
5	Го Хуэйцзюань	Реализация нечеткого ПИД-регулятора для мобильного робота	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики	Курочкин Владислав Юрьевич, старший научный сотрудник, Общество с	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от

			управляемого движения	ограниченной ответственностью «Научно-исследовательский институт природных газов и газовых технологий-ГАЗПРОМ ВНИИГАЗ»	21.02.2025
6	Дуйсенбаев Руслан Онгарович	Разработка интеллектуальной системы диагностики редких заболеваний	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
7	Ильяшенко Денис Юрьевич	Нейросетевой подход к решению прямой задачи кинематики на основе данных оптической измерительной системы	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	
8	Кайстро Антон Сергеевич	Создание учебного стенда для изучения алгоритмов управления движением	Погожев Сергей Владимирович, доцент, Кафедра компьютерных технологий и систем	Семакова Анна Анатольевна, доцент, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
9	Каширина Арина Алексеевна	Синхронизация времени внутри группы мобильных устройств	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
10	Кдырбаев Асан Алламберген улы	Анализ и реализация методов управления мобильными роботами	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	
11	Киселев Владимир Максимович	Нейросетевой подход к решению прямой задачи кинематики на основе данных лазерной измерительной системы	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
12	Кислицын Андрей Дмитриевич	Разработка системы мониторинга космического пространства	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	
13	Колосов Игорь Владимирович	Реализация системы технического зрения для мобильного робота	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
14	Лаврухин Михаил Юрьевич	Генетический алгоритм в задаче построения оптимальной траектории	Аббасов Меджид Эльхан оглы, профессор, Кафедра математической теории моделирования систем управления	Тамасян Григорий Шаликович, старший научный сотрудник, Федеральное государственное бюджетное военное образовательное учреждение высшего образования «Военно-космическая академия имени	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				А.Ф.Можайского» Министерства обороны Российской Федерации	
15	Мингазов Даниил Рустемович	Исследование работоспособности за конечное время протокола локального голосования	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико- технический институт (национальный исследовательский университет)»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
16	Муиссат Рабах Абдеррахмане	Реализация интеллектуальной системы прогнозирования динамики протекания заболевания	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально- технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
17	Поддубный Антон	Реализация	Шиманчук Дмитрий	Савинов Константин	Акционерное общество

	Дмитриевич	интеллектуальной системы идентификации объекта интереса	Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	«Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
18	Романов Павел Игоревич	Реализация интеллектуальной системы управления движением робота манипулятора с избыточным числом степеней свободы	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
19	Рыбалко	Идентификация	Фрадков Александр	Плотников Сергей	Акционерное общество

	Александра Валерьевна	нейронных сетей ФитцХью-Нагумо в условиях возмущений	Львович, профессор, Кафедра теоретической кибернетики	Александрович, старший научный сотрудник, Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем машиноведения Российской академии наук	«Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
20	Рычагов Егор Алексеевич	Реализация системы сверхширокополосной навигации подвижного объекта в ограниченном пространстве	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
21	Сагатдинов Артур Ринатович	Применение методов машинного обучения для детектирования намерения совершить двухэтапное движение на основе сигналов ЭЭГ	Липкович Михаил, доцент, Кафедра теоретической кибернетики	Семенов Данила Михайлович, научный сотрудник, Лаборатория «Цифровизация, анализ и синтез сложных механических систем, сетей и сред», Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем машиноведения	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				Российской академии наук	
22	Серохвостов Александр Юрьевич	Разработка мультиагентной платформы для взаимодействия с большими языковыми моделями	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
23	Сметанина Влада Дмитриевна	Исследование кластеризации агентов в распределенных мультиагентных системах	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»	Автономная некоммерческая организация «Аналитический центр при правительстве Российской Федерации»
24	Судомир Анастасия Юрьевна	Разработка прототипа распределенной системы слежения за дронами	Граничин Олег Николаевич, профессор, Кафедра системного программирования	Парсегов Сергей Эрнестович, ведущий научный сотрудник, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				исследовательский университет)»	
25	Сулейманов Вадим Наильевич	Моделирование формы солнечного паруса	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Курочкин Владислав Юрьевич, старший научный сотрудник, Общество с ограниченной ответственностью «Научно-исследовательский институт природных газов и газовых технологий-ГАЗПРОМ ВНИИГАЗ»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
26	Хиясов Ислам Ихласович	Реализация интеллектуальной системы управления транспортной инфраструктурой	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
27	Цыренов Владимир Александрович	Исследование управляемого движения БПЛА в аварийной ситуации	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Волков Юрий Александрович, заведующий кафедрой, Кафедра общенаучных дисциплин,	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

				Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	
28	Шварев Никита Сергеевич	Реализация системы технического зрения для ухода за сельскохозяйственными культурами	Шиманчук Дмитрий Викторович, доцент, Кафедра механики управляемого движения	Савинов Константин Николаевич, начальник кафедры, Кафедра восстановления устройств автоматики, телемеханики и связи на железных дорогах, Федеральное государственное казенное военное образовательное учреждение высшего образования «Военная академия материально-технического обеспечения имени генерала армии А.В.Хрулёва» Министерства обороны Российской Федерации	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025
29	Эстрада Хименес Октавио	Автоматизация складских операций со штабелируемыми контейнерами с	Гришкин Валерий Михайлович, доцент, Кафедра компьютерного моделирования и	Космачев Валентин Михайлович, профессор, Кафедра бизнес-информатики и менеджмента, Институт	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025

		использованием технического зрения	многопроцессорных систем	технологий предпринимательства и права, Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Санкт- Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения»	
30	Янн Александр	Методы кластеризации данных дистанционного зондирования для выявления областей однородности по составу почвы	Панкратова Ярославна Борисовна, доцент, Кафедра математической теории игр и статистических решений	Казьмина Олеся Александровна, руководитель направления, Центр развития методологии и поддержки инвестиционной деятельности/ Управление инвестиционной деятельности, Общество с ограниченной ответственностью «Газпромнефть- Региональные продажи»	Акционерное общество «Цифровая сборка» РК № 01/1-38-2525 от 21.02.2025